

„Im Zusammenhang mit vorstehender „Gewinn-Verlust-Rechnung“ - veranschaulicht im vorstehenden Graphen - bei den einzelnen *Zahlbereichserweiterungen* bedeutet:

- **Wohlordnungsprinzip** in \mathbf{N} : In jeder nicht leeren Teilmenge $A \subseteq \mathbf{N}$ gibt es ein eindeutig bestimmtes kleinstes Element, das sogenannte *Minimum*.
- **Vorgänger- und Nachfolgerbeziehung** in \mathbf{Z} : Jede ganze Zahl $m \in \mathbf{Z}$ besitzt zwei eindeutige „Nachbarn“, nämlich $m-1$ und $m+1$.
- **Abzählbarkeit** von \mathbf{Q} : Die *rationalen Zahlen* $x \in \mathbf{Q}$ lassen sich eineindeutig den natürlichen Zahlen zuordnen oder anders ausgedrückt: Alle $x \in \mathbf{Q}$ können so in einer Kette hintereinander aufgereiht werden (z.B. nach dem *Cantorschen Schema*), dass jede Zahl in dieser Kette ihren eindeutigen Platz findet.
- **Vollständigkeit** von \mathbf{R} : Jedem Punkt auf der (kontinuierlichen) Zahlengeraden entspricht eineindeutig eine reelle Zahl $x \in \mathbf{R}$, charakterisiert durch eine endliche oder unendliche

Dezimalbruchentwicklung der Form $x = c, b_1 b_2 b_3 \dots = c + \frac{b_1}{10} + \frac{b_2}{10^2} + \frac{b_3}{10^3} + \dots$ mit $c \in \mathbf{Z}$ und $b_i \in \{0, \dots, 9\}$.

- Zwischen den rationalen Zahlen $x = \frac{p}{q} \in \mathbf{Q}$ und der Form ihrer b-adischen Darstellung besteht ein enger Zusammenhang, welcher die Unterteilung des Zahlbereichs \mathbf{R} der reellen Zahlen in die *rationalen* und die *irrationalen* Zahlen anhand ihrer b-adischen Entwicklungen offensichtlich macht. Demnach gilt für eine beliebige reelle Zahl $x \in \mathbf{R}$:

$x = \frac{p}{q} \in \mathbf{Q}$ (d.h. x ist <i>rationale</i> Zahl) \Leftrightarrow	Die b-adische Darstellung von x ist bezüglich jeder beliebigen Basis $b \in \mathbf{N}$, $b \geq 2$ endlich oder unendlich periodisch.
$x \in \mathbf{R} \setminus \mathbf{Q}$ (d.h. x ist <i>irrationale</i> Zahl) \Leftrightarrow	Die b-adische Darstellung von x ist bezüglich jeder beliebigen Basis $b \in \mathbf{N}$, $b \geq 2$ unendlich nicht-periodisch.

Man beachte dabei, dass die Menge sämtlicher endlicher und unendlicher Dezimalbrüche **überabzählbar** ist (Beweis mit dem *Cantorschen Diagonalverfahren*).

- **Möglichkeit der Anordnung** in \mathbf{R} : Je zwei reelle Zahlen $x, y \in \mathbf{R}$ lassen sich hinsichtlich ihrer Größe vergleichen. Speziell gilt für alle Zahlen $x \in \mathbf{R}$, $x \neq 0$: $x^2 > 0$.

Rechengesetze (Körperaxiome) der reellen Zahlen

	Gesetze der Addition	Gesetze der Multiplikation
Assoziativgesetz:	$x + (y + z) = (x + y) + z$	$x \cdot (y \cdot z) = (x \cdot y) \cdot z$
Kommutativgesetz:	$x + y = y + x$	$x \cdot y = y \cdot x$
Existenz eines neutralen Elements:	$x + 0 = x$	$x \cdot 1 = x$

Existenz von inversen Elementen:	$x + (-x) = 0$	$x \cdot x^{-1} = 1$ für $x \neq 0$ mit $x^{-1} = 1/x$
Distributivgesetz:	$x \cdot (y + z) = x \cdot y + x \cdot z$	

Satz:

Aus den Rechengesetzen folgt u.a. für beliebige reelle Zahlen $x, y, z \in \mathbf{R}$:

- (i) $x \cdot 0 = 0$ sowie (ii) $x \cdot (-y) = (-x) \cdot y = -xy, (-x) \cdot (-y) = xy$ (Vorzeichenregeln) und
 (iii) $(x \neq 0) \wedge (y \neq 0) \Rightarrow x \cdot y \neq 0$ bzw. $x \cdot y = 0 \Rightarrow (x = 0) \vee (y = 0)$ (Nullteilerfreiheit in \mathbf{R}).

Bemerkungen:

- Jeder Zahlenbereich, der die angegebenen Rechengesetze erfüllt, heißt ein *Körper*. Insbesondere sind also die Zahlbereiche \mathbf{R} und \mathbf{Q} Körper, \mathbf{N} und \mathbf{Z} hingegen *nicht*.
- Ein wichtiger Spezialfall für die Klammerrechnung als Anwendung des Distributivgesetzes sind die *Binomischen Formeln*:

1. Binom: $(a + b)^2 = a^2 + 2 \cdot ab + b^2$ für $a, b \in \mathbf{R}$ beliebig,
2. Binom: $(a - b)^2 = a^2 - 2 \cdot ab + b^2$ für $a, b \in \mathbf{R}$ beliebig,
3. Binom: $(a + b) \cdot (a - b) = a^2 - b^2$ für $a, b \in \mathbf{R}$ beliebig.

Rechengesetze für Brüche

Für beliebige (reelle) Zahlen $a, b, c, d \in \mathbf{R}$ bzw. Terme mit $b \neq 0, d \neq 0$ gilt:

Bruchoperation:	Ergebnis:
Gleichheit von Brüchen	$\frac{a}{b} = \frac{c}{d} \Leftrightarrow a \cdot d = b \cdot c$
Erweitern / Kürzen	$\frac{a}{b} = \frac{a \cdot c}{b \cdot c} \quad (c \neq 0)$
Addition / Subtraktion	$\frac{a}{b} \pm \frac{c}{d} = \frac{a \cdot d \pm b \cdot c}{b \cdot d}$
Multiplikation	$\frac{a}{b} \cdot \frac{c}{d} = \frac{a \cdot c}{b \cdot d}$

Division

$$\frac{a}{b} : \frac{c}{d} = \frac{a \cdot d}{b \cdot c} \quad (c \neq 0)$$

Bemerkung:

Bei der *Addition* und *Subtraktion* von Brüchen ist die Suche nach dem *Hauptnenner* enorm wichtig. Dieser ist i.a. das *kleinste gemeinsame Vielfache (kgV)* aus den Nennern der einzelnen beteiligten Brüche und kann nach folgender Methode ermittelt werden kann:

- Zerlege zunächst jeden Nenner in seine Bestandteile (*Faktorisierung*).
- Bilde dann das „Minimal“-Produkt - also das *kgV* - aus den Einzelbestandteilen der verschiedenen Nenner der beteiligten Brüche, so dass jeder von ihnen in diesem Produkt enthalten ist. Das ist der *Hauptnenner*.
- Ermittle dann aus dem Hauptnenner für jeden Bruch den *Erweiterungsterm*, mit dem dieser auf den Hauptnenner gebracht werden muss.

Polynomdivision

Im Zusammenhang mit der Vereinfachung (Kürzen) von rationalen – d.h. in Form von Quotienten dargestellten – (algebraischen) Termen spielt die sogenannte *Polynomdivision* polynomialer Terme als Verallgemeinerung der *Division mit Rest* in \mathbf{Z} eine besondere Rolle. Dieses schriftliche Verfahren soll im Folgenden speziell für den Fall eines Quotienten mit einem Zähler- und einem Nennerpolynom – *rationale Funktion* genannt – vorgestellt werden.

Die Polynomdivision	
<i>Gegeben:</i>	<p>Die <i>gebroschen rationale Funktion</i> $f(x) = \frac{p(x)}{q(x)}$ mit den beiden Polynomen</p> $p(x) = a_m \cdot x^m + a_{m-1} \cdot x^{m-1} + \dots + a_1 \cdot x + a_0, \quad a_m \neq 0 \quad \text{und}$ $q(x) = b_n \cdot x^n + b_{n-1} \cdot x^{n-1} + \dots + b_1 \cdot x + b_0, \quad b_n \neq 0.$ <p>Dabei gelte für <i>grad</i> $p = m$ und <i>grad</i> $q = n$: $m \geq n$.</p>
<i>Ziel:</i>	<p>Suche für $f(x)$ eine Darstellung der Form:</p> $f(x) = \frac{p(x)}{q(x)} = s(x) + \frac{r(x)}{q(x)} \quad \text{mit} \quad s(x) = c_s \cdot x^s + \dots + c_1 \cdot x + c_0$ <p>und $r(x) = d_r \cdot x^r + \dots + d_1 \cdot x + d_0$, wobei gilt: $s = m - n$, $r < n$. Es folgt dann: $p(x) = s(x) \cdot q(x) + r(x)$.</p>
<i>Algorithmus zur Berechnung von $s(x)$ und $r(x)$:</i>	<p>1. Teile die höchsten Terme von $p(x)$ und $q(x)$ durcheinander. Dann erhält man:</p> $\frac{a_m \cdot x^m}{b_n \cdot x^n} = c_s \cdot x^{m-n} = c_s \cdot x^s \quad \text{mit} \quad c_s = \frac{a_m}{b_n} .$

2. Bilde das Differenzpolynom

$$p_1(x) = p(x) - c_s \cdot x^{m-n} \cdot q(x) = \tilde{a}_t \cdot x^t + \dots + \tilde{a}_0 .$$

3. Ist jetzt $t \geq n$, dann verfähre weiter mit den Schritten (1) und (2): Bilde also $\frac{\tilde{a}_t \cdot x^t}{b_n \cdot x^n} = c_{s-\lambda} \cdot x^{t-n}$ sowie weiter

$$p_2(x) = p_1(x) - c_{s-\lambda} \cdot x^{t-n} \cdot q(x) = \hat{a}_\mu \cdot x^\mu + \dots + \hat{a}_0 .$$

4. Am Ende erhält man das gesuchte Polynom $s(x)$ in der Form $s(x) = c_s \cdot x^{m-n} + c_{s-\lambda} \cdot x^{t-n} + \dots$ und $r(x)$ als das erste Differenzpolynom $r(x) = p_k(x)$ mit $\mu = \text{grad } r < n$.

Bemerkung:

Häufig findet die *Polynomdivision* eines Polynoms $p(x)$ durch einen *linearen Term* der Form $q(x) = x - x_0$ mit $x_0 \in \mathbf{R}$ besondere Anwendung. In diesem Spezialfall ist wieder einmal das *Hornerschema* extrem hilfreich, liefert doch sein Algorithmus zur Berechnung des Funktionswertes $p(x_0)$ eines Polynoms an der vorgegebenen Stelle $x_0 \in \mathbf{R}$ die Polynomdivision durch den Term $q(x) = x - x_0$ gleich automatisch mit:

Die Zahlen c_m bis c_0 in der letzten Zeile im Hornerschema mit dem Wert x_0 anstelle von b bilden nämlich gerade die *Koeffizienten* der Polynome $q(x)$ und $r(x)$ in der Darstellung $p(x) = (x - x_0) \cdot q(x) + r(x)$. Genauer gilt: $q(x) = c_m \cdot x^{m-1} + c_{m-1} \cdot x^{m-2} + \dots + c_2 \cdot x + c_1$ sowie $r(x) \equiv c_0$. Ist speziell x_0 eine *Nullstelle* von $p(x)$, so erhält man: $r(x) \equiv 0$.

Lineare Gleichungssysteme

- Ein System von m Gleichungen mit n Unbekannten x_1, x_2, \dots, x_n der Form

$$(*) \quad \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \qquad \qquad \qquad \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array}$$

heißt ein *lineares Gleichungssystem (LGS)*. Die $m \cdot n$ Zahlen a_{ik} ($1 \leq i \leq m, 1 \leq k \leq n$) in (*) heißen die *Koeffizienten des Gleichungssystems*, die m Zahlen b_i ($1 \leq i \leq m$) die *Koeffizienten der rechten Seite*.

- Fasst man die Koeffizienten a_{ik} ($1 \leq i \leq m, 1 \leq k \leq n$) zu einem Rechteckschema

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \text{ zusammen - } A \text{ heißt dann eine } m \times n \text{ - Matrix - und die Un-}$$

bekanntnen x_k ($1 \leq k \leq n$) sowie die Koeffizienten b_i ($1 \leq i \leq m$) der rechten Seite je-