

§5 Verkehrslenkung mit Knotenpotenzialen

Geg Fluss f , gibt es einen Knotenvektor $\mu = (\mu_a)_{a \in A}$ so dass das UE bzgl. $\tau_a(x_a) + \mu_a$ gerade f ist

$$\boxed{\mu \text{ erzeugt } f}$$

5.3 SATZ: Sei f real. Fluss $f = \sum_{k \in C} f^k$ und sei $\mu \geq 0$ ein Knotenvektor

Dann sind äquivalent

(1) μ erzeugt f

(2) zu jeder commodity k exist. Knotenpotenzial δ^k mit

$$\delta_v^k - \delta_u^k \leq \tau_a^f + \mu_a \quad \forall a = (u,v) \in A \setminus \bar{A}_k \quad (5.1)$$

$$\delta_v^k - \delta_u^k = \tau_a^f + \mu_a \quad \forall a = (u,v) \in \bar{A}_k \quad (5.2)$$

$$\bar{A}_k = \{a \in A \mid f_a^k > 0\}$$

lineare Nebenbed. an μ_a, δ^k

\Rightarrow Menge $M(f) := \{ \mu \geq 0 \mid \mu \text{ erzeugt } f \}$ ist ein Polyeder
(möglicherweise \emptyset)

$M(f)$ wird durch polyg. viele Ungleich. beschrieben

5.4 LEMMA: Sei $f = \sum_k f^k$ ein real. Fluss. Dann gilt:

$M(f) = \emptyset$ falls $\exists k$ mit: die von \bar{A}_k erzeugte Teilgraph hat einen Zykel positive Länge bzgl. τ_a^f

Beweis: Sei $Z = v_0, v_1, \dots, v_\ell = v_0$ ein (gerichteter) Zykel mit pos. Länge

Ein Knotenvektor $\mu \geq 0$ muss auf \bar{A}_k (5.2) erfüllen

d.h. \exists Potenzial δ^k mit

$$\tau^f(v_i, v_{i+1}) + \mu(v_i, v_{i+1}) = \delta_{v_{i+1}}^k - \delta_{v_i}^k$$

\sum entlang Zykel

$$\tau^f(z) + \mu(z)$$

$$> 0 \quad \geq 0$$

$$\Rightarrow \mu(z) < 0$$

Widerspruch zu $\mu \geq 0$ \square

$\underbrace{\quad}_0$ (Summe von Potentialdiff. entlang Zykel ist 0)

$M(f)$ ist Polyeder \Rightarrow wohldefiniert exist. viele Randvektoren für f

\Rightarrow man kann "Randoptimierung" durchführen

min $z(\mu)$

so dass $\mu \in M(f)$

Beispiele:

MCT min convex toll problem : z konvex

• MTT min total toll problem : $z(\mu) := \sum_{a \in A} \mu_a$

$\hat{=}$ Info, die Navigationsdienst an Navis übertragen muss um bestimmte Flussmuster zu erzeugen (z.B. für verkehrliche Umfahrungen) und daher mehrere Wege zuzulassen

"Verkehrsspreizung"

MRT min revenue toll problem $z(\mu) := \sum_{a \in A} p_a \mu_a$

"schone die Autofahrer"

- MTT wie toll booth problem $z(\mu) := \text{support}(\mu)$
 $= \# \{a \in A \mid \mu_a > 0\}$
 $\hat{=}$ wie # von Erfassungsgesetzen
 z.B. für elektronische Mauterfassung

5.2 Das MTT Problem mit heterogenen Nutzern

lister homogen: Kosten $c_a(x_a) = \tau_a(x_a) + \tau_a$

heterogen: Einteilung in Commodities $\hat{=}$ Nutzerklassen
 mehrere Klassen mit gleichem s_k, t_k zulassen

Nutzerklasse k hat Kosten $c_a(x_a) = \tau_a(x_a) + \gamma_k \mu_a$

$\gamma_k > 0$, bisher $\gamma_k = 1 \forall k$, $\gamma_k < 1 \Rightarrow$ Ziel ist wichtiger

Bedingungen aus Satz 5.3 werden dann

$\mu \geq 0$ erzwingt f bzgl. der γ_k

$\Leftrightarrow \forall k \exists \delta^k$ mit

$$\delta_v^k - \delta_u^k \leq \tau_a^f + \gamma_k \mu_a \quad \forall a = (u, v) \in A \setminus \bar{A}_k \quad (5.3)$$

$$= \quad \forall a = (u, v) \in \bar{A}_k \quad (5.4)$$

↑

da Herleitung von Satz 5.3 pro commodity erfolgt

Das MTT Problem für heterogene Nutzer wird dann zu

$$(MTT) \quad \text{min} \sum_{a \in A} \mu_a$$

unter (5.3) (5.4) $\mu_a \geq 0$ δ_u^k bel.

Neue Kanten $a \in \bar{A}_k$ aktiv, die anderen inaktiv

Betrachte zunächst nur eine Commodity, lasse Index k weg

(MTT) wird zu $\min \sum_{a \in A} \mu_a$

unter $\delta_v - \delta_u \leq \tau_a^f + \gamma \mu_a \quad \forall a = (u,v) \text{ inaktiv}$

$\delta_v - \delta_u = \tau_a^f + \gamma \mu_a \quad \dots \dots \text{aktiv}$

$\mu_a \geq 0 \quad \forall a$

$\delta_v \text{ bel.} \quad \forall v$

Matrixschreibweise mit Kanten-Knoten-Inzidenzmatrix (ADM I)

$N = \begin{pmatrix} N_{in} \\ N_{ak} \end{pmatrix} \leftarrow \begin{matrix} \text{inaktiv} \\ \text{aktiv} \end{matrix} \quad (u,v) \begin{array}{|c|} \hline u & v \\ \hline -1 & +1 \\ \hline \end{array}$

I Einheitsmatrix $(\overset{1}{\dots} \rightarrow)$

(MTT) $\min \mathbb{1}^T \mu = \max - \mathbb{1}^T \mu$

unter $N_{in} \delta - I_{in} \gamma \mu \leq \tau_{in}^f \quad \gamma_{in}$
 $N_{ak} \delta - I_{ak} \gamma \mu = \tau_{ak}^f \quad \gamma_{ak} \quad \gamma = \begin{pmatrix} \gamma_{in} \\ \gamma_{ak} \end{pmatrix}$

$\mu \geq 0 \quad \delta \text{ bel.}$

Das duale hierzu lautet:

$\min (\tau_{in}^f)^T \cdot \gamma_{in} + (\tau_{ak}^f)^T \cdot \gamma_{ak} = (\tau^f)^T \cdot \gamma$

unter $\gamma_{in}^T N_{in} + \gamma_{ak}^T N_{ak} = 0 \quad (\text{da } \delta \text{ bel.})$

$-\gamma_{in}^T I_{in} \gamma - \gamma_{ak}^T I_{ak} \gamma \geq -\mathbb{1}^T \quad (\text{da } \mu \geq 0)$

$\gamma_{in} \geq 0 \quad \gamma_{ak} \text{ bel.}$

also in Kankeform:

$$(D) \left\{ \begin{array}{l} \text{min} \sum_{a \in A} \tau_a^f y_a \\ \text{unter} \sum_{a \in \delta^+(v)} y_a - \sum_{a \in \delta^-(v)} y_a = 0 \quad \forall \text{ Knoten } v \\ y_a \leq 1/\gamma \quad \forall a \\ y_a \geq 0 \quad a \text{ inaktiv} \\ y_a \text{ bel} \quad a \text{ aktiv} \end{array} \right.$$

=> (D) ist ein Min-Cost-Zirkulationsproblem,
in dem aktive Kanten beliebige negative Werte annehmen können

=> duale Zielfkt ist nach unten unbeschränkt, sobald \bar{A} (aktive Kanten)
einen Zykel mit positiven Kosten bzgl τ_a^f enthält

=> (Dualitätssatz) primales Zulassungsbereich ist leer

Verallgemeinerung auf mehrere Commodities $f = \sum_k f^k$

• haben im primalen die Bedingungen pro Commodity

$$\max - \mathbb{1}^T \cdot \mu$$

$$\text{unter} \begin{pmatrix} N^1 & 0 & & 0 & -I^1 y^1 \\ 0 & N^2 & & 0 & -I^2 y^2 \\ & & \ddots & & \\ 0 & \dots & 0 & N^r & -I^r y^r \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \delta^1 \\ \delta^2 \\ \vdots \\ \delta^r \\ \mu \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} \tau^{f^1} \\ \vdots \\ \tau^{f^r} \end{pmatrix} \begin{matrix} x^1 \\ x^2 \\ \vdots \\ x^r \\ \uparrow \\ \text{Dualvariable} \end{matrix}$$

$\delta^k \text{ bel}, \mu \geq 0$ \uparrow \uparrow

bekomme hier in (D)

eine Kopplungsbedingung

$$\sum_{k=1}^r \gamma_k \cdot \gamma_a^k \leq -1$$

5.5 SATZ: Das duale MTT-Problem mit mehreren Commodities führt im homogenen Fall ($\gamma_k = 1$) zu einem Multi-Commodity-Zirkulationsproblem

$$\text{min } \sum_k \sum_{a \in A_k} \tau_a^f \cdot \gamma_a^k =: z(\gamma)$$

$$\text{unter } \sum_{a \in \delta^+(v)} \gamma_a^k - \sum_{a \in \delta^-(v)} \gamma_a^k = 0 \quad \forall v, \forall k$$

$$\text{(Kopplung)} \quad \sum_k \gamma_a^k \leq 1 \quad \forall a \in A$$

$$\gamma_a^k \geq 0 \quad \forall a \text{ inaktiv}, \forall k$$

$$\gamma_a^k \text{ bel} \quad \forall a \text{ aktiv}, \forall k$$

Im heterogenen Fall wird die Kopplungsbed. zu

$$\rightarrow \sum_k \gamma_k \gamma_a^k \leq 1 \quad \forall a \in A$$

verlässt Fluss Theorie

5.6 SATZ: Im heterogenen (und homogenen) Fall gilt für Fluss f

$$M(f) = \emptyset \iff \exists k \in C \text{ und Zykel } z \text{ in } \bar{A}_k \text{ mit positiven Kosten bzgl. } \tau_a^f$$

↑

unabh. von Zielfkt für Dualoptimierung

Beweis: Betrachte eine Zielfkt wie kein MTT-Problem (beeinflusst nicht den Bereich $M(f)$)

\Rightarrow das duale (D) hat die Form aus Satz 5.5

\Rightarrow Zielfkt. von (D) ist nach unten unbeschränkt

Sobald ein \bar{A}_k einen Zykel positiver Kosten bzgl. τ_a^f enthält

$$\Rightarrow M(f) = \emptyset$$

Umgekehrte Richtung: (Betrachte wieder MTT)

$$\text{Sei } M(f) = \emptyset$$

Nullfluss ist zulässig in (D) } \Rightarrow duale Zielfkt ist nach unten unbeschränkt

$\Rightarrow \exists$ Folge y^l von Zielfunktionswerten mit $z(y^l) \rightarrow -\infty$ für $l \rightarrow \infty$

Flussdekompositionssatz ADHI

$\Rightarrow y^l$ ist zerlegbar in endlich viele Flüsse auf gerichteten elementaren Kreisen

\Rightarrow einer dieser Zyklen, etwa Z^l muss großen negativen Fluss haben (für l groß)

\exists nur endlich viele elementare Zyklen

\Rightarrow in der Folge der Z^l tritt ein Zykel unendlich oft auf

$\Rightarrow Z$ kann (bei großem l) nur einen negativen Wert haben

alle Kanten von Z aktiv

$\Rightarrow (\tau_a^f \geq 0)$ Z ist Zykel in \bar{A}_k mit pos. Kosten \square

Fazit:

- Haben einfaches Entscheidungskriterium für die Existenz eines Flussvektors zu f
- MTT Problem kann als LP gelöst werden
- Bei nur einer Commodity gibt es auch kombinatorische Algorithmen

Idee: Löse das duale mit Max Cost-Fluss Algorithmus
 das ergibt optimale Lösung y von (D)
 nutze y um (kombinatorisch) eine primal optimale
 Lösung δ, μ zu konstruieren (kürzeste Wege Berechnungen)

AUFGABE

5.3 Das MTB Problem (Minimum Toll Booth) mit Gewichten

Zielfkt ist $\sum_a w_a z_a$ $w_a > 0$
 \uparrow $0,1$ Variable $z_a = \begin{cases} 1 & \mu_a > 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$

IP - Nebenbedingungen:

$$\delta_v^k - \delta_u^k \leq \tau_a^k + \mu_a \quad \forall a = (u, v) \text{ inaktiv } \rightarrow k \text{ aktiv}$$

$$\mu_a \leq M \cdot z_a \quad \forall a \quad M > 0 \text{ geeignete Konstante}$$

$$\begin{aligned} \mu_a &\geq 0 \\ \delta_v^k &\text{ beliebig} \\ z_a &\in \{0,1\} \end{aligned}$$

↑
Big M Formulierung

5.7 SATZ: Das gewichtete MTB Problem ist (schwer) NP schwer