

Modulprüfung Mathematik I für Informatiker

WS 2006/2007

21.04.2007

1. Man zeige mittels vollständiger Induktion, dass für alle $n \in \mathbb{N}_0$ gilt:

$$\sum_{k=0}^n (k+1) 2^k = 1 + n 2^{n+1}.$$

Induktionsanfang: $n = 0$. Dann ist

$$\sum_{k=0}^0 (k+1) 2^k = (0+1) 2^0 = 1 \text{ und die rechte Seite ist } 1 + 0 2^{0+1} = 1.$$

Also ist die Aussage für $n = 1$ richtig. Es folgt der Induktionsschritt von n nach $n + 1$; zunächst ist

$$\sum_{k=0}^{n+1} (k+1) 2^k = \sum_{k=0}^n (k+1) 2^k + ((n+1)+1) 2^{n+1}.$$

Auf die Summe auf der rechten Seite wenden wir nun die Induktionsvoraussetzung an und erhalten somit

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{n+1} (k+1) 2^k &= \sum_{k=0}^n (k+1) 2^k + ((n+1)+1) 2^{n+1} \\ &= 1 + n 2^{n+1} + ((n+1)+1) 2^{n+1} = 1 + n 2^{n+1} + (n+2) 2^{n+1} \\ &= 1 + (2n+2) 2^{n+1} = 1 + (n+1) 2^{n+2}, \end{aligned}$$

was zu zeigen war.

2. i) Man bestimme die Werte des Parameter α , so dass das Gleichungssystem $Ax = \mathbf{b}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ \alpha & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ und } \mathbf{b} = \begin{pmatrix} \alpha \\ -\alpha \\ 0 \end{pmatrix},$$

keine, genau eine und mehrere Lösungen hat.

- ii) Für $\alpha = -2$ bestimme man alle Lösungen von $Ax = \mathbf{b}$.

Vergleiche 4.15;

zu i) Umformen auf Dreiecksform der erweiterten Matrix; z.B.

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 & \alpha \\ 0 & 2 & -1 & -\alpha \\ \alpha & 0 & 2 & \alpha \end{pmatrix} &\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 & \alpha \\ 0 & 2 & -1 & -\alpha \\ 0 & -\alpha^2 & 2 & -\alpha^2 \end{pmatrix} \\ &\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 & \alpha \\ 0 & 2 & -1 & -\alpha \\ 0 & 0 & 2 - \frac{\alpha^2}{2} & -\alpha^2 - \frac{\alpha^3}{2} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ist $2 - \frac{\alpha^2}{2} \neq 0$, dann ist das System eindeutig lösbar. Es ist

$$2 - \frac{\alpha^2}{2} = 0 \Leftrightarrow \alpha^2 = 4 \Leftrightarrow \alpha \in \{-2, 2\}.$$

Somit ist das System eindeutig lösbar genau dann, wenn $\alpha \neq -2$ und $\alpha \neq 2$. $\alpha = 2$ eingesetzt in die letzte Umformung liefert

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -8 \end{pmatrix}$$

Also hat das System keine Lösung für $\alpha = 2$.

$\alpha = -2$ eingesetzt in die letzte Umformung liefert

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad (1)$$

und in diesem Fall hat das System unendliche viele Lösungen.

zu ii) Aus der Matrix (1) erhalten wir die Zeilenstufenform

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -1/2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Somit ist die Variable x_3 frei wählbar, und für x_2, x_1 ergibt sich

$$x_2 = 1 + x_3/2 \text{ und } x_1 = -2 + 2x_2 = x_3.$$

Also ist die Menge aller Lösungen gegeben durch

$$\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix} : x_3 \in \mathbb{R} \right\}.$$

3. Welche der folgenden Abbildungen sind linear? Im Falle der Linearität bestimme man die Abbildungsmatrix. Bitte begründen/beweisen Sie Ihre Antworten.

i) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit $f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y \\ 2x - y \\ 3x \end{pmatrix}$.

ii) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ mit $f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y - 1 \end{pmatrix}$.

iii) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = |x| + |y|$.

zu i): Vergleiche 6.5; Die Abbildung $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ist genau dann linear, wenn es eine Matrix $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$ gibt mit $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \mathbf{A}\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ für alle $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$. Desweiteren sind die Spaltenvektoren von \mathbf{A} die Bilder der Einheitsvektoren, also muss (falls f linear ist) gelten

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}.$$

Da

$$\mathbf{A} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y \\ 2x - y \\ 3x \end{pmatrix} = f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right)$$

ist f linear, und \mathbf{A} ist die Abbildungsmatrix.

zu ii): Vergleiche 6.2; Es gilt $f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, d.h. f ist nicht linear.

zu iii): Vergleiche 6.1; Es gilt $-1 \cdot f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = -(|1| + |1|) = -2$, aber $f\left(-1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = f\left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = |-1| + |-1| = 2$, also ist f nicht linear.

4. Gegeben seien die Vektoren $\mathbf{v}_1 = (1, 1, 1)^\top$, $\mathbf{v}_2 = (0, 1, 2)^\top$ und $\mathbf{v}_3 = (4, 0, 4)^\top$.

i) Man zeige, dass die Vektoren $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ eine Basis des \mathbb{R}^3 bestimmen.

ii) Orthonormalisieren Sie die Vektoren \mathbf{v}_1 und \mathbf{v}_2 .

iii) Man berechne $\mathbf{v}_2^\top \mathbf{v}_2$ und $\mathbf{v}_2 \mathbf{v}_2^\top$.

zu i) nach Satz 5.33. genügt es zu zeigen, dass die Vektoren $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ linear unabhängig sind. Dazu prüfe, ob folgendes Gleichungssystem eindeutig lösbar ist:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 4 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 8 & 0 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ ist Basis vom \mathbb{R}^3

zu ii) Vergleiche Satz 6.42.:

$$\mathbf{u}_1 = \mathbf{v}_1 \text{ sowie } \mathbf{u}_2 = \mathbf{v}_2 - \frac{\langle \mathbf{u}_1, \mathbf{v}_2 \rangle}{\|\mathbf{u}_1\|^2} \mathbf{u}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{3}{\sqrt{3}^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

\Rightarrow die orthonormalisierten Vektoren sind $\frac{\mathbf{u}_1}{\|\mathbf{u}_1\|}, \frac{\mathbf{u}_2}{\|\mathbf{u}_2\|}$, also $\frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

zu iii) Vergleiche Definition 4.23: $\mathbf{v}_2^\top \mathbf{v}_2 = 5, \mathbf{v}_2 \mathbf{v}_2^\top = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \end{pmatrix}$

5. Sei A die folgende 2×2 -Matrix:

$$A = \begin{pmatrix} -2 & -5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

- i) Man zeige: $A^2 = A + I_2$, wobei I_2 die 2×2 -Einheitsmatrix ist.
- ii) Man zeige: $A - A^{-1} = I_2$.
- iii) Man berechne A^8 und $\det(A^8 - 20A - 13I_2)$.

zu i) Es ist $A^2 = A \cdot A = \begin{pmatrix} -2 & -5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & -5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -5 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$ und daher gilt: $A + I_2 = \begin{pmatrix} -2 & -5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -5 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = A^2$.

zu ii) Wegen $\det(A) = -1 \neq 0$ ist A invertierbar. Nach i) ist $A^2 = A + I_2$. Multiplikation dieser Gleichung mit A^{-1} liefert $A = I_2 + A^{-1}$ also $A - A^{-1} = I_2$.

zu iii) Nach i) ist $A^2 = A + I_2$ und daher $A^4 = A^2 \cdot A^2 = (A + I_2) \cdot (A + I_2) = A^2 + 2A + I_2$. Wieder mit i) folgt weiter: $A^4 = A^2 + 2A + I_2 = 3A + 2I_2$. Für A^8 ergibt sich so

$$A^8 = A^4 \cdot A^4 = (3A + 2I_2) \cdot (3A + 2I_2) = 9A^2 + 12A + 4I_2 = 21A + 13I_2.$$

Somit ist $\det(A^8 - 20A - 13I_2) = \det(A) = -1$.

6. Sei A die folgende 4×4 -Matrix:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

- i) Man bestimme das charakteristische Polynom von A .
- ii) Man bestimme alle Eigenwerte von A (Hinweis: 3 ist Eigenwert).
- iii) Man bestimme den Eigenraum zum Eigenwert 3.

Vergleiche 7.25, 7.26;

zu i) Entwickeln nach der letzten Zeile liefert

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I_4) &= \det \begin{pmatrix} 2 - \lambda & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 - \lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 - \lambda \end{pmatrix} \\ &= (3 - \lambda) \det \begin{pmatrix} 2 - \lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1 - \lambda & 1 \\ 0 & 1 & 1 - \lambda \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Entwickeln nach der 1.ten Spalte liefert

$$\begin{aligned}
 \det(A - \lambda I_4) &= (3 - \lambda) \left((2 - \lambda) \det \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ 1 & 1 - \lambda \end{pmatrix} - 1 \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 - \lambda \end{pmatrix} \right) \\
 &= (3 - \lambda) \left((2 - \lambda)((1 - \lambda)^2 - 1) + \lambda \right) \\
 &= (3 - \lambda) \left((2 - \lambda)(\lambda^2 - 2\lambda) + \lambda \right) \\
 &= (3 - \lambda) (-\lambda^3 + 4\lambda^2 - 3\lambda) \\
 &= (3 - \lambda)\lambda(-\lambda^2 + 4\lambda - 3) = (3 - \lambda)\lambda(\lambda - 1)(3 - \lambda) \\
 &= (3 - \lambda)^2\lambda(\lambda - 1).
 \end{aligned}$$

zu ii) Die Nullstellen des charakteristischen Polynoms $(3 - \lambda)^2\lambda(\lambda - 1)$ sind 3, 0, 1; also sind dies die Eigenwerte.

zu iii) Umformen von $A - 3I_4$ auf Zeilenstufenform

$$\begin{aligned}
 A - 3I_4 &= \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &\rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

x_3, x_4 sind frei wählbar, und es ist $x_2 = 2x_3$, $x_1 = x_2 + x_3 = 3x_3$. Also ist der Eigenraum gegeben durch die Menge

$$\left\{ x_3 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} : x_3, x_4 \in \mathbb{R} \right\}.$$